

# Strukturování důkazů

Při interaktivním vytváření důkazů máme obecně vždy několik podcílů, které zbývá vyřešit:

- Pokud není uvedeno jinak, je daná taktika použita vždy na **první** z těchto podcílů.
- Je možné specifikovat, že taktika se má použít na nějaký konkrétní podcíl.

Například, pokud chceme aplikovat taktiku *tac* na třetí podcíl, je možné napsat:

3 : *tac*

- Je možné aplikovat taktiku na více cílů najednou.  
Aplikuje taktiku *tac* na třetí, čtvrtý, pátý, osmý a jedenáctý podcíl:

3-5, 8, 11 : *tac*

- Taktiku je také možné aplikovat na všechny cíle najednou:

all : *tac*

Důkaz je možné strukturovat pomocí **odrážek** (**bullets**):

- Odrážka je tvořena jedním nebo více z následujících symbolů:

–    +    \*

- Pokud je použito více symbolů, musí se v rámci jedné odrážky opakovat stále stejný symbol:

--    ++++++    \*\*\*

- odrážka skryje všechny ostatní podcíle
- na konci sekvence taktik, který začala danou odrážkou, se kontroluje, zda příslušný podcíl byl celý vyřešen

Další možností strukturování důkazů pomocí **složených závorek**:

$$\{ \quad \dots \quad \}$$

- skryje všechny ostatní podcíle
- v rámci složených závorek je možné znovu použít stejné odrážky, jako byly použity na vyšší úrovni

Složené závorky je možné použít na jeden konkrétní podcíl (ale ne na více podcílů najednou):

$$3: \{ \quad \dots \quad \}$$

Nevyřešený podcíl je možné dočasně „vyřešit“ pomocí speciální taktiky **admit**:

**admit.**

- Tato taktika označí daný podcíl jako nevyřešený, ale umožní s ním pracovat, jako by už byl vyřešen.
- Pokud zbývá nějaký takový nevyřešený podcíl, označený pomocí **admit**, není možné důkaz ukončit pomocí **Qed**.  
Důkaz musí být v takovém případě ukončen pomocí **Admitted**.
- Tato taktika by se neměla vyskytovat v hotových důkazech.  
Slouží jako dočasná pomůcka při postupném vytváření důkazů.

# Programování taktik

Taktiky používané pro interaktivní vytváření důkazů je možno skládat dohromady a vytvářet pomocí nich složitější taktiky.

Jazyk pro vytváření nových složitějších taktik skládaním z již existujících taktik se nazývá **Ltac**.

Konstrukce jazyka Ltac sloužící k tomuto skládání taktik se označují jako **tacticals**.

Obecně je možné vytvářet libovolně složité **výrazy reprezentující taktiky** (**tactic expressions**):

- Při interaktivním provádění taktik se vždy provede celý výraz najednou.
- Běžné taktiky (**intro**, **apply**, ...) jsou nejjednodušším případem tactic expressions.



Provádění libovolného Ltac výrazu (a speciálně provedení každé jednotlivé taktiky) může skončit jedním ze dvou způsobů:

- úspěšné provedení:
  - z aktuálního cíle vznikne nějaký libovolný počet nových cílů (může být i nulový)
  - je zároveň vybudována příslušná část důkazu
- neúspěšné provedení — nastane chyba

Při provádění taktik:

- Provedení celého výrazu musí skončit úspěšně, jinak se jedná o chybu.
- Provádění některých jeho podvýrazů může skončit chybou.
- To, jestli taková neúspěšná provedení podvýrazů vedou k celkové chybě, záleží na použití konkrétních tacticals, pomocí kterých byly tyto taktiky zkombinovány s dalšími taktikami.
- Některé tacticals umožňují provádění **backtrackingu** — při neúspěchu některé taktiky se vrátí zpět a zkusí jinou možnost.
- Některé výrazy mohou mít více možností úspěchu, které se zkouší při backtrackingu postupně.  
(Toto se většinou netýká základních jednoduchých taktik, ale spíše složitějších taktik vytvořených pomocí tacticals.)

## Konkrétní příklady tacticals:

- $tac_0; tac_1$ 
  - provede taktiku  $tac_0$  a na každý vygenerovaný podcíl aplikuje taktiku  $tac_1$
  - jestliže selže taktika  $tac_0$  nebo taktika  $tac_1$  selže na některém z podcílů, celkově výraz selže
  - funguje i v případě, kdy  $tac_0$  daný cíl kompletně vyřeší (tj. když nevzniknou žádné podcíle)  
 $tac_1$  se v takovém případě vůbec nebude volat
- $tac_0; [tac_1 | tac_2 | \dots | tac_n]$ 
  - provede taktiku  $tac_0$ , ta musí vygenerovat přesně  $n$  podcílů na těchto  $n$  podcílů jsou aplikovány taktiky  $tac_1, tac_2, \dots, tac_n$
  - libovolné z taktik  $tac_1, tac_2, \dots, tac_n$  je možno vynechat — příslušný podcíl bude ponechán beze změny

- $tac_0 + tac_1$ 
  - nejprve provede taktiku  $tac_0$
  - pokud bylo provedení taktiky  $tac_0$  úspěšné, pracuje se dál s výslednými podcíly této taktiky
  - pokud bylo provedení taktiky  $tac_0$  neúspěšné, zkusí se provést taktika  $tac_1$
  - pokud i taktika  $tac_1$  selže, celkově výraz selže
  - provádí backtracking — jestliže je taktika  $tac_0$  úspěšná, ale selže řešení jí vygenerovaných podcíly, zkusí se provést taktika  $tac_1$

**Příklad:**  $(tac_0 + tac_1); tac_2$

- Řekněme, že  $tac_0$  je úspěšná a vygeneruje nějaké podcíle, ale  $tac_2$  na některém z těchto podcílů selže.
- Dojde k backtrackingu:
  - důkaz se vrátí do situace před provedením  $tac_0$
  - použije se taktika  $tac_1$
  - pokud je úspěšná, na vygenerované podcíle se aplikuje taktika  $tac_2$

- $tac_0 \parallel tac_1$ 
  - nejprve provede taktiku  $tac_0$
  - pokud bylo provedení taktiky  $tac_0$  úspěšné, pracuje se dál s výslednými podcíly této taktiky
  - pokud provedení taktiky  $tac_0$  selže, provede se taktika  $tac_1$
  - na rozdíl od  $tac_0 + tac_1$  neprovádí backtracking

**Příklad:**  $(tac_0 \parallel tac_1); tac_2$

Pokud bude provedení  $tac_0$  úspěšné, ale selže provedení  $tac_2$  na některém z vygenerovaných podcílů, taktika  $tac_1$  už se zkoušet nebude a celý výraz skončí neúspěchem

- `try tac0`
  - zkusí provést taktiku `tac0`
  - pokud je úspěšná, výsledek provedení této taktiky je i celkovým výsledkem
  - pokud je neúspěšná, stav důkazu se vrátí do situace před jejím provedením (tj. celkově se neprovede nic)  
a tento výsledek je považován za úspěch  
— tj. taktika `try tac0` nikdy neselže
  
- `tryif tac0 then tac1 else tac2`
  - provede taktiku `tac0`
  - pokud je úspěšná, provede na její výsledek taktiku `tac1`
  - pokud je neúspěšná, provede taktiku `tac2`

- do  $n$   $tac_0$   
provede  $n$  krát taktiku  $tac_0$
- repeat  $tac_0$ 
  - opakovaně provádí stále dokola taktiku  $tac_0$
  - skončí v okamžiku, kdy buď  $tac_0$  skončí neúspěchem nebo když je sice  $tac_0$  úspěšná, ale nijak nezmění cíl (tj. když ve vytváření důkazu nedojde k žádnému pokroku)
  - nikdy není neúspěšná — v nejhorším případě provede taktiku  $tac_0$  nula krát
- progress  $tac_0$   
provede taktiku  $tac_0$  a skončí neúspěchem, pokud  $tac_0$  byla sice úspěšná, ale nijak nezměnila cíl



Následující dvě taktiky nedělají nic, tj. nijak nemění cíl.

Nedává příliš smysl je provádět samostatně, ale v rámci větších výrazů mohou být někdy užitečné.

- `idtac`

neudělá nic, ale vždy skončí úspěchem

- `fail`

neudělá nic, ale vždy skončí neúspěchem

Obě tyto taktiky mohou být volány s libovolným počtem argumentů — např. s řetězci, čísly nebo hodnotami proměnných.

Hodnoty těchto argumentů jsou vypsány na výstup — např. do okna s debugovacími výpisy či informacemi o chybách.

- time  $tac_0$

provede taktiku  $tac_0$  a zároveň při tom změří, jak dlouho trvalo provedení této taktiky

- timeout  $n tac_0$

začne provádět taktiku  $tac_0$

Pokud provádění této taktiky neskončí do  $n$  sekund, je toto provádění násilně ukončeno a taktika skončí chybou timeout.

**Poznámka:** Tuto taktiku není vhodné používat v hotových důkazech, ale někdy se může hodit při ladění (například pro automatické odchycení případů, kdy se provádění nějaké taktiky zacyklí).

Vlastní taktiky je možné definovat pomocí příkazu **Ltac**:

```
Ltac my_tactic := tac0.
```

Taktika může mít parametry, které je možné používat v rámci výrazu  $tac_0$ , který tvoří tělo této taktiky:

```
Ltac my_tactic x y := tac0.
```

**Proměnné** používané v rámci jazyka taktik:

- jsou **dynamicky typované** — tj. nemají pevně určený typ, je do nich možné přiřadit cokoliv (např. libovolný term, libovolný výraz reprezentující taktiku, apod.)

# Programování vlastních taktik

V rámci těla taktiky je možné definovat **lokální proměnné** pomocí konstrukce **let ... in**:

```
let  $x := tac_0$  in  $tac_1$ 
```

Do proměnné je možné uložit jako hodnotu libovolný term  $t$ :

```
let  $x := \text{constr: } t$  in  $tac_1$ 
```

Také je možné do ní uložit výsledek vyhodnocí daného termu  $t$ :

```
let  $x := \text{eval simpl}$  in  $t$  in  $tac_1$ 
```

V rámci taktik je také možné provádět **pattern matching**:

```
match x with
```

```
| ... ⇒ tac1
```

```
| ... ⇒ tac2
```

```
⋮
```

```
end
```

- příkaz **match** provádí backtracking, tj. postupně zkouší všechny větve, které odpovídají dané hodnotě
- místo **match** je možné použít příkaz **lazymatch**
  - neprovádí backtracking, vybere jen první větev, která vyhovuje, ostatní možnosti nezkouší

# Programování vlastních taktik

Speciálním případem je použití příkazu **match** vůči aktuálnímu cíli:

```
match goal with
```

```
| [ _ : ?x = ?a, _ : ?x > 0 |- my_func ?a = _ ]  $\Rightarrow$  tac1
```

```
⋮
```

```
end
```

- V patternu není třeba uvádět všechny předpoklady daného cíle: daný cíl bude odpovídat danému vzoru, pokud se najdou mezi předpoklady daného cíle předpoklady, které odpovídají uvedeným vzorům.
- Do proměnných začínajících ve vzoru otazníkem se přiřadí příslušný podterm ze skutečného cíle — tyto proměnné je pak možné používat ve výraze pro taktiku pro příslušenou větev.

# Induktivně definované relace

Příkaz **Inductive** je možno použít i pro definici **induktivně definovaných relací**:

```
Inductive even : nat → Prop :=  
  | ev_0 : even 0  
  | ev_succ_succ : ∀ n : nat, even n → even (S (S n)).
```

- Konstruktory představují možnosti, jak je možné zdůvodnit, že daný prvek (nebo prvky) je v dané relaci.
- V dané relaci jsou právě ty prvky, pro které je možné pomocí uvedených konstruktorů zdůvodnit, že v dané relaci jsou.



# Induktivně definované relace

**Příklad:** Relace `le` (tj. relace “ $\leq$ ” — menší nebo rovno) na typu `nat` může být definována následujícím způsobem:

```
Inductive le : nat → nat → Prop :=  
  | le_n : ∀ n : nat, le n n  
  | le_S : ∀ n m : nat, le n m → le n (S m).
```

**Poznámka:** Ve skutečnosti je relace `le` definována ve standardní knihovně takto:

```
Inductive le (n : nat) : nat → Prop :=  
  | le_n : le n n  
  | le_S : ∀ m : nat, le n m → le n (S m).
```

Řekněme, že máme definováno následující:

- Typ `graph` — typ reprezentující orientované grafy
- Typ `node` — typ vrcholů, které se mohou vyskytovat v grafech typu `graph`
- Relaci `node_in_graph : graph → node → Prop`  
— kde `node_in_graph G v` znamená, že vrchol `v` patří do množiny vrcholů grafu `G`
- Relaci `edge_in_graph : graph → node → node → Prop`  
— kde `edge_in_graph G u v` znamená, že v grafu `G` vede hrana z vrcholu `u` do vrcholu `v`  
(a oba tyto vrcholy patří do množiny vrcholů grafu `G`)

# Induktivně definované relace

Jednou z možností, jak definovat, co to znamená, že v grafu  $G$  existuje **cesta** z vrcholu  $u$  do vrcholu  $v$ , je následující:

```
Inductive path (G : graph) : node → node → Prop :=  
  | path_nil : ∀ v : node, node_in_graph G v → path G v v  
  | path_cons : ∀ u v w : node,  
    edge_in_graph G u v → path G v w → path G u w.
```

Tvrzení, že v grafu  $G$  existuje cesta z vrcholu  $u$  do vrcholu  $v$ , je pak možné reprezentovat následujícím zápisem:

`path G u v`

**Příklad:** Induktivní definice toho, že jeden seznam nad prvky typu  $A$  je **permutací** prvků jiného seznamu nad prvky typu  $A$ :

```
Inductive permut : list A → list A → Prop :=  
  | permut_refl : ∀ l : list A, permut l l  
  | permut_cons : ∀ (a : A) (l0 l1 : list A),  
    permut l0 l1 → permut (cons a l0) (cons a l1)  
  | permut_append : ∀ (a : A) (l : list A),  
    permut (cons a l) (l ++ (cons a nil))  
  | permut_trans : ∀ l0 l1 l2 : list A,  
    permut l0 l1 → permut l1 l2 → permut l0 l2.
```

# Sémantika programovacího jazyka

Pokud chceme formálně dokazovat vlastnosti programů napsaných v nějakém programovacím jazyce, je třeba nejprve popsat jeho:

- **syntaxi** — jak vypadají dobře utvořené programy v tomto jazyce
- **sémantiku** — jak probíhá vykonávání těchto programů

Tyto pojmy si budeme ilustrovat na příkladu jednoduchého imperativního programovacího jazyka nazvaného **Imp**.

Popíšeme si:

- jak syntaxi a sémantiku definovat formálně matematicky
- jak tyto formální definice reprezentovat v Coqu

## Jazyk Imp:

- obsahuje jen základní programové konstrukce (přiřazení, sekvenci, příkaz if a cyklus while)
- celý program je tvořen jedním složeným příkazem (tj. nemá funkce, procedury, ani nic podobného)
- proměnné mohou obsahovat jen jeden typ dat — přirozená čísla

Než budeme popisovat syntaxi a sémantiku programů v jazyce Imp, budeme ilustrovat tyto pojmy nejprve na **aritmetických výrazech**:

- nejprve budeme uvažovat pro jednoduchost výrazy, které **neobsahují proměnné**

Abstraktní syntaxi těchto výrazů můžeme popsat následujícím způsobem:

$$\begin{array}{l} a ::= n \\ \quad | a + a \\ \quad | a - a \\ \quad | a * a \end{array}$$

**Poznámka:**  $n$  zde reprezentuje libovolné přirozené číslo



- Abstraktní syntaxe popisuje, jak vypadají **abstraktní syntaktické stromy** reprezentující daný druh výrazů.
- Jednotlivé položky odpovídají jednotlivým druhům vrcholů abstraktního syntaktického stromu a informacím, které jsou s daným druhem vrcholu spojeny.
- Abstraktní syntaxe neřeší detaily zápisu daných výrazů — věci jako priority operátorů apod.

V Coqu bude příslušná abstraktní syntaxe reprezentována takto:

```
Inductive aexp : Type :=  
  | ANum (n : nat)  
  | APlus (a1 a2 : aexp)  
  | AMinus (a1 a2 : aexp)  
  | AMult (a1 a2 : aexp).
```

**Poznámka:** Pro usnadnění zápisů takto definovaných výrazů je možné následně definovat příslušné uživatelsky definované notace a koerce.

# Implicitní koerce (coercions)

**Koerce (coercions)** jsou uživatelsky definovaná přetypování.

Definice toho, že nějaká dříve definovaná funkce  $f$  bude používána jako **implicitní koerce** z typu  $A$  na typ  $B$ :

**Coercion**  $f : A \rightarrow B$ .

Tento zápis znamená, že:

- Pokud se na místě, kde je očekávána hodnota typu  $B$ , objeví term  $t$  typu  $A$ , bude automaticky implicitně přidáno volání funkce  $f$ , tj. na daném místě se bude ve skutečnosti nacházet místo termu  $t$  term  $(f t)$ .
- V menu je možné zapnout a vypnout, jestli se mají tato implicitně přidaná volání funkce  $f$  zobrazovat nebo ne.  
(*View / Display coercions*)

# Implicitní koerce (coercions)

## Příklad:

**Coercion**  $A_{\text{Num}} : \text{nat} \rightarrow \text{aexp}$ .

**Poznámka:** Jako koerce z typu  $A$  na typ  $B$  může být používán jakýkoli term typu  $A \rightarrow B$ , speciálně tedy i konstruktory induktivně definovaných typů.

Seznam všech aktuálně definovaných koercí je možné vypsát následujícím příkazem:

**Print Graph.**

**Poznámka:** Koerce se spolu mohou skládat.

**Sémantiku** výrazů je možné definovat dvěma způsoby:

- jako **funkci** — například typu  $\text{aexp} \rightarrow \text{nat}$
- jako **relaci** — například typu  $\text{aexp} \rightarrow \text{nat} \rightarrow \mathbf{Prop}$

Výhody definice jako funkce:

- je možné ji přímo volat
- máme přímo dané, že pro daný výraz existuje právě jedna hodnota, na kterou se vyhodnotí

Nevýhody definice jako funkce:

- může být komplikovanější reprezentovat případy, kdy pro některé výrazy není hodnota definována (např. výrazy obsahující dělení, kde se vyskytuje dělení nulou)
- není možné zachytit nedeterminismus, kdy se může výraz vyhodnotit na více různých hodnot

Definice jako relace:

Například induktivně definované relace

$$\text{aeval} : \text{aexp} \rightarrow \text{nat} \rightarrow \mathbf{Prop}$$

Výraz

$$\text{aeval } a \ n$$

označuje, že aritmetický výraz  $a$  se může vyhodnotit na hodnotu  $n$ .

V matematickém zápise to můžeme reprezentovat například následující notací:

$$a \Rightarrow n$$

Daná relace je pak reprezentována následující sadou pravidel:

$$\frac{}{n \Rightarrow n}$$

$$\frac{a_1 \Rightarrow n_1 \quad a_2 \Rightarrow n_2}{a_1 + a_2 \Rightarrow n} \quad \text{kde } n = n_1 + n_2$$

$$\frac{a_1 \Rightarrow n_1 \quad a_2 \Rightarrow n_2}{a_1 - a_2 \Rightarrow n} \quad \text{kde } n = n_1 - n_2$$

$$\frac{a_1 \Rightarrow n_1 \quad a_2 \Rightarrow n_2}{a_1 * a_2 \Rightarrow n} \quad \text{kde } n = n_1 * n_2$$

Zajímavější je případ, kdy výrazy mohou obsahovat **proměnné**.

Abstraktní syntaxe aritmetických výrazů s proměnnými:

```
 $a ::= n$   
      |  $x$       ← nový případ  
      |  $a + a$   
      |  $a - a$   
      |  $a * a$ 
```

Řekněme, že proměnné budou reprezentovány jako hodnoty nějak definovaného typu **var**.

**Poznámka:** Pro implementaci typu **var** můžeme použít například řetězce nebo přirozená čísla.



Výraz s proměnnými není možné vyhodnotit sám o sobě.

Výraz s proměnnými se vyhodnocuje vždy vzhledem k nějakému **stavu**  $\sigma$ , který určuje, jaké hodnoty jsou přiřazeny jakým proměnným.

Jednou možností, jak definovat takový stav  $\sigma$ , je definovat ho jako funkci typu

$\text{var} \rightarrow \text{nat}$

- V tomto případě je v daném stavu definována hodnota každé proměnné.
- Alternativně je možné stav definovat jako **parciální** funkci, která určuje hodnoty jen některých proměnných.

Dvě nejdůležitější operace, které potřebujeme provádět se stavy:

- $\sigma(x)$  — zjištění hodnoty proměnné  $x$  ve stavu  $\sigma$
- $\sigma[x \mapsto n]$  — vytvoří nový stav  $\sigma'$ , který se se stavem  $\sigma$  shoduje na všech proměnných kromě  $x$ , kde  $x$  nabývá v  $\sigma'$  hodnoty  $n$ :

$$\sigma'(y) = \begin{cases} n & \text{pokud } y = x \\ \sigma(y) & \text{jinak} \end{cases}$$

**Poznámka:** Kromě toho musíme mít možnost, jak vytvořit nějaký počáteční stav  $\sigma_0$ .

# Aritmetické výrazy — sémantika

Sémantiku pak můžeme definovat jako funkci nebo relaci:

Například induktivně definované relace

$$\text{aeval} : \text{state} \rightarrow \text{aexp} \rightarrow \text{nat} \rightarrow \mathbf{Prop}$$

Výraz

$$\text{aeval } st \ a \ n$$

označuje, že aritmetický výraz  $a$  se může ve stavu  $st$  vyhodnotit na hodnotu  $n$ .

V matematickém zápise to můžeme reprezentovat například následující notací:

$$\sigma \vdash a \Rightarrow n$$

$$\frac{}{\sigma \vdash n \Rightarrow n} \qquad \frac{\sigma(x) = n}{\sigma \vdash x \Rightarrow n}$$

$$\frac{\sigma \vdash a_1 \Rightarrow n_1 \quad \sigma \vdash a_2 \Rightarrow n_2}{\sigma \vdash a_1 + a_2 \Rightarrow n} \quad \text{kde } n = n_1 + n_2$$

$$\frac{\sigma \vdash a_1 \Rightarrow n_1 \quad \sigma \vdash a_2 \Rightarrow n_2}{\sigma \vdash a_1 - a_2 \Rightarrow n} \quad \text{kde } n = n_1 - n_2$$

$$\frac{\sigma \vdash a_1 \Rightarrow n_1 \quad \sigma \vdash a_2 \Rightarrow n_2}{\sigma \vdash a_1 * a_2 \Rightarrow n} \quad \text{kde } n = n_1 * n_2$$

Podobně, jako jsme zavedli syntaxi aritmetických výrazů  $a$ , můžeme zavést i syntaxi:

- booleovských výrazů  $b$
- příkazů jazyka  $c$

```
 $c$  ::= skip  
      |  $x := a$   
      |  $c ; c$   
      | if  $b$  then  $c$  else  $c$   
      | while  $b$  do  $c$ 
```

Jednou možností, jak definovat sémantiku příkazů, je definovat tzv. **big-step** sémantiku:

- Definovat relaci stanovující, že provedením příkazu  $c$  je možné přejít ze stavu  $\sigma_1$  do stavu  $\sigma_2$ .

$$\sigma_1 \Rightarrow c \Rightarrow \sigma_2$$

# Příkazy — sémantika (big-step)

$$\sigma \Downarrow \text{skip} \Rightarrow \sigma \qquad \frac{\sigma \vdash a \Rightarrow n}{\sigma \Downarrow x := a \Rightarrow \sigma'} \quad \text{kde } \sigma' = \sigma[x \mapsto n]$$

$$\frac{\sigma \Downarrow c_1 \Rightarrow \sigma' \quad \sigma' \Downarrow c_2 \Rightarrow \sigma''}{\sigma \Downarrow c_1 ; c_2 \Rightarrow \sigma''}$$

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{true} \quad \sigma \Downarrow c_1 \Rightarrow \sigma'}{\sigma \Downarrow \text{if } b \text{ then } c_1 \text{ else } c_2 \Rightarrow \sigma'}$$

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{false} \quad \sigma \Downarrow c_2 \Rightarrow \sigma'}{\sigma \Downarrow \text{if } b \text{ then } c_1 \text{ else } c_2 \Rightarrow \sigma'}$$

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{false}}{\sigma \Downarrow \text{while } b \text{ do } c \Rightarrow \sigma}$$

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{true} \quad \sigma \Downarrow c \Rightarrow \sigma' \quad \sigma' \Downarrow \text{while } b \text{ do } c \Rightarrow \sigma''}{\sigma \Downarrow \text{while } b \text{ do } c \Rightarrow \sigma''}$$

Alternativně je možné definovat sémantiku příkazů jako tzv. **small-step** sémantiku:

- Celkový stav běžícího programu je dán jako dvojice

$$(\llbracket c \rrbracket, \sigma)$$

kde  $c$  je příkaz, který zbývá provést, a  $\sigma$  stanovuje aktuální hodnoty proměnných.

- Definujeme relaci, která stanovuje, kdy může běžící program přejít jedním krokem z jednoho globálního stavu do druhého.

$$(\llbracket c \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket c' \rrbracket, \sigma')$$



- Výpočet programu je dán jako posloupnost těchto jednotlivých kroků:

$$(\llbracket c_0 \rrbracket, \sigma_0) \mapsto (\llbracket c_1 \rrbracket, \sigma_1) \mapsto (\llbracket c_2 \rrbracket, \sigma_2) \mapsto (\llbracket c_3 \rrbracket, \sigma_3) \mapsto \dots$$

- Celkově výpočet začne ve stavu

$$(\llbracket c \rrbracket, \sigma_0)$$

kde  $\sigma_0$  reprezentuje počáteční hodnoty proměnných a  $c$  reprezentuje celý program.

- Výpočet programu se zastaví v koncovém stavu tvaru

$$(\llbracket \text{skip} \rrbracket, \sigma)$$

$$\frac{\sigma \vdash a \Rightarrow n}{(\llbracket x := a \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket \text{skip} \rrbracket, \sigma')} \quad \text{kde } \sigma' = \sigma[x \mapsto n]$$

$$(\llbracket \text{skip} ; c_2 \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket c_2 \rrbracket, \sigma)$$

$$\frac{(\llbracket c_1 \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket c'_1 \rrbracket, \sigma')}{(\llbracket c_1 ; c_2 \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket c'_1 ; c_2 \rrbracket, \sigma')}$$

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{true}}{(\llbracket \text{if } b \text{ then } c_1 \text{ else } c_2 \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket c_1 \rrbracket, \sigma)}$$

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{false}}{(\llbracket \text{if } b \text{ then } c_1 \text{ else } c_2 \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket c_2 \rrbracket, \sigma)}$$

$$(\llbracket \text{while } b \text{ do } c_1 \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket \text{if } b \text{ then } (c_1 ; \text{while } b \text{ do } c_1) \text{ else skip} \rrbracket, \sigma)$$

Alternativně je možné mít místo jednoho pravidla pro `while`:

$$\begin{array}{c} (\llbracket \text{while } b \text{ do } c_1 \rrbracket, \sigma) \mapsto \\ (\llbracket \text{if } b \text{ then } (c_1 ; \text{while } b \text{ do } c_1) \text{ else skip} \rrbracket, \sigma) \end{array}$$

dvě samostatná pravidla:

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{true}}{(\llbracket \text{while } b \text{ do } c_1 \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket c_1 ; \text{while } b \text{ do } c_1 \rrbracket, \sigma)}$$

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{false}}{(\llbracket \text{while } b \text{ do } c_1 \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket \text{skip} \rrbracket, \sigma)}$$

Uvedená verze small-step sémantiky se při zdůvodňování toho, že je možné provést krok nějakým složeným příkazem tvaru např.  $\llbracket c_1 ; c_2 \rrbracket$  odvolává na to, jaký krok je možné provést dílčím příkazem  $\llbracket c_1 \rrbracket$ .

Existuje alternativní možnost, jak definovat small-step sémantiku takových příkazů bez toho, aby bylo nutné se odvolávat na chování programu na podpříkazech:

- V jednotlivých krocích se transformuje tvar příkazu, který zbývá provést, např. se provádí krok, kdy se změní

$$\llbracket (c_1 ; c_2) ; c \rrbracket \quad \text{na} \quad \llbracket c_1 ; (c_2 ; c) \rrbracket$$

- V této variantě jsou typicky příkazy v průběhu výpočtu ve tvaru

$$\llbracket c_1 ; c \rrbracket$$

a aktuální činnost v daném kroku závisí na tvaru příkazu  $c_1$ .

- V této variantě small-step sémantiky začne výpočet ve stavu

$$(\llbracket c ; \text{skip} \rrbracket, \sigma_0)$$

kde  $\sigma_0$  reprezentuje počáteční hodnoty proměnných a  $c$  reprezentuje celý původní program.

- Výpočet programu se zastaví v koncovém stavu tvaru

$$(\llbracket \text{skip} \rrbracket, \sigma)$$

$$\frac{\sigma \vdash a \Rightarrow n}{(\llbracket (x := a); c \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket c \rrbracket, \sigma')} \quad \text{kde } \sigma' = \sigma[x \mapsto n]$$

$$(\llbracket \text{skip}; c \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket c \rrbracket, \sigma)$$

$$(\llbracket (c_1; c_2); c \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket c_1; (c_2; c) \rrbracket, \sigma)$$

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{true}}{(\llbracket (\text{if } b \text{ then } c_1 \text{ else } c_2); c \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket c_1; c \rrbracket, \sigma)}$$

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{false}}{(\llbracket (\text{if } b \text{ then } c_1 \text{ else } c_2); c \rrbracket, \sigma) \mapsto (\llbracket c_2; c \rrbracket, \sigma)}$$

$$\begin{aligned} & (\llbracket (\text{while } b \text{ do } c_1); c \rrbracket, \sigma) \mapsto \\ & (\llbracket (\text{if } b \text{ then } (c_1; \text{while } b \text{ do } c_1) \text{ else skip}); c \rrbracket, \sigma) \end{aligned}$$

Alternativně je možné mít místo jednoho pravidla pro `while`:

$$\begin{aligned} & (\llbracket (\text{while } b \text{ do } c_1) ; c \rrbracket, \sigma) \longmapsto \\ & (\llbracket (\text{if } b \text{ then } (c_1 ; \text{while } b \text{ do } c_1) \text{ else skip}) ; c \rrbracket, \sigma) \end{aligned}$$

dvě samostatná pravidla:

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{true}}{\llbracket (\text{while } b \text{ do } c_1) ; c \rrbracket, \sigma \longmapsto \llbracket c_1 ; ((\text{while } b \text{ do } c_1) ; c) \rrbracket, \sigma}$$

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{false}}{\llbracket (\text{while } b \text{ do } c_1) ; c \rrbracket, \sigma \longmapsto \llbracket c \rrbracket, \sigma}$$

Tuto variantu small-step sémantiky je ještě dále možné upravit následujícím způsobem:

- Místo příkazu  $\llbracket c \rrbracket$  používat posloupnost příkazů  $\kappa$ .

Posloupnost  $\kappa$  je buď:

- prázdná posloupnost  $\square$ , nebo
- posloupnost tvaru  $\llbracket c \rrbracket :: \kappa'$

- Výpočet začíná ve stavu

$$(\llbracket c \rrbracket :: \square, \sigma_0)$$

kde  $\sigma_0$  reprezentuje počáteční hodnoty proměnných a  $c$  reprezentuje celý původní program.

- Výpočet končí při dosažení prázdné posloupnosti  $\square$ , tj. ve stavu tvaru

$$(\square, \sigma)$$



$$\frac{\sigma \vdash a \Rightarrow n}{(\llbracket x := a \rrbracket :: \kappa, \sigma) \mapsto (\kappa, \sigma')} \quad \text{kde } \sigma' = \sigma[x \mapsto n]$$

$$(\llbracket \text{skip} \rrbracket :: \kappa, \sigma) \mapsto (\kappa, \sigma)$$

$$(\llbracket c_1 ; c_2 \rrbracket :: \kappa, \sigma) \mapsto (\llbracket c_1 \rrbracket :: \llbracket c_2 \rrbracket :: \kappa, \sigma)$$

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{true}}{(\llbracket \text{if } b \text{ then } c_1 \text{ else } c_2 \rrbracket :: \kappa, \sigma) \mapsto (\llbracket c_1 \rrbracket :: \kappa, \sigma)}$$

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{false}}{(\llbracket \text{if } b \text{ then } c_1 \text{ else } c_2 \rrbracket :: \kappa, \sigma) \mapsto (\llbracket c_2 \rrbracket :: \kappa, \sigma)}$$

$$\begin{aligned} & (\llbracket \text{while } b \text{ do } c_1 \rrbracket :: \kappa, \sigma) \mapsto \\ & (\llbracket \text{if } b \text{ then } (c_1 ; \text{while } b \text{ do } c_1) \text{ else skip} \rrbracket :: \kappa, \sigma) \end{aligned}$$

Alternativně je možné mít místo jednoho pravidla pro `while`:

$$\begin{aligned} & (\llbracket \text{while } b \text{ do } c_1 \rrbracket :: \kappa, \sigma) \longmapsto \\ & (\llbracket \text{if } b \text{ then } (c_1 ; \text{while } b \text{ do } c_1) \text{ else skip} \rrbracket :: \kappa, \sigma) \end{aligned}$$

dvě samostatná pravidla:

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{true}}{(\llbracket \text{while } b \text{ do } c_1 \rrbracket :: \kappa, \sigma) \longmapsto (\llbracket c_1 \rrbracket :: \llbracket \text{while } b \text{ do } c_1 \rrbracket :: \kappa, \sigma)}$$

$$\frac{\sigma \vdash b \Rightarrow \text{false}}{(\llbracket \text{while } b \text{ do } c_1 \rrbracket :: \kappa, \sigma) \longmapsto (\kappa, \sigma)}$$